

图的遍历

张晓平

November 28, 2016

定义 1. 从图中某一顶点出发访遍图中其余顶点，且使每一个顶点仅被访问一次，这一过程叫做图的遍历 (*Traversing Graph*)。

图的遍历分为两种：

- 深度优先遍历
- 广度优先遍历

1 深度优先遍历 (Depth First Search, DFS)

定义 2 (连通图的深度优先遍历). 从图中某个顶点 v 出发，访问此顶点，然后从 v 的未被访问的邻接点出发深度优先遍历图，直到图中所有与 v 有路径相同的顶点都被访问到。

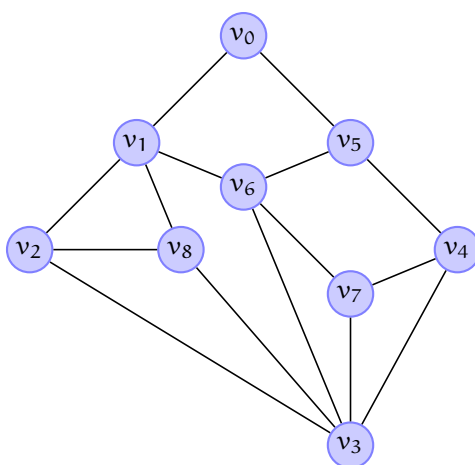


Figure 1: DFS示意图

深度优先搜索遍历类似于树的先序遍历。 假定给定图 G 的初态是所有顶点均未被访问过，在 G 中任选一个顶点 v 作为遍历的初始点，则深度优先搜索的过程可通过栈来实现（入栈节点将被访问），具体过程如下：

首先让 v 入栈，然后在其邻接点中选择一个节点 w ，接着进行深度优先搜索。搜索过程中如果遇到一个节点 u ，其邻接点均被访问过，则从栈中弹出该节点 u 。搜索将在栈空时结束。

DFS看似复杂，其实可以很简单地递归实现。

定义 3 (非连通图的深度优先遍历). 只需要对它的连通分量分别进行深度优先遍历，即在先前一个顶点进行一次深度优先遍历后，若图中尚有顶点未被访问，则另选图中一个未曾被访问的顶点作为起始点，重复上述过程，直到图中所有顶点都被访问到为止。

DFSTraverse.c (adjacent matrix)

```
#include "adjmatrix.h"
void DFS(Graph G, int i)
{
    int j;
```

Table 1: 图(1)深度优先搜索的栈操作

栈底→栈顶	弹出元素	打印元素
v ₀		v ₀
v ₀ , v ₁		v ₁
v ₀ , v ₁ , v ₂		v ₂
v ₀ , v ₁ , v ₂ , v ₃		v ₃
v ₀ , v ₁ , v ₂ , v ₃ , v ₈		v ₈
v ₀ , v ₁ , v ₂ , v ₃	v ₈	
v ₀ , v ₁ , v ₂ , v ₃ , v ₆		v ₆
v ₀ , v ₁ , v ₂ , v ₃ , v ₆ , v ₅		v ₅
v ₀ , v ₁ , v ₂ , v ₃ , v ₆ , v ₅ , v ₄		v ₄
v ₀ , v ₁ , v ₂ , v ₃ , v ₆ , v ₅ , v ₄ , v ₇		v ₇
v ₀ , v ₁ , v ₂ , v ₃ , v ₆ , v ₅ , v ₄	v ₇	
v ₀ , v ₁ , v ₂ , v ₃ , v ₆ , v ₅	v ₄	
v ₀ , v ₁ , v ₂ , v ₃ , v ₆	v ₅	
v ₀ , v ₁ , v ₂ , v ₃	v ₆	
v ₀ , v ₁ , v ₂	v ₃	
v ₀ , v ₁	v ₂	
v ₀	v ₁	
栈空	v ₀	

```

visited[i] = TRUE;
printf("%c□", G.v[i]);
for(j = 0; j < G.numVertices; j++)
    if(G.e[i][j] == 1 && !visited[j])
        DFS(G, j);
}

void DFSTraverse(Graph G)
{
    int i;
    for(i = 0; i < G.numVertices; i++)
        visited[i] = FALSE;
    for(i = 0; i < G.numVertices; i++)
        if(!visited[i])
            DFS(G, i);
}

```

2 广度优先遍历(Breadth First Search, BFS)

广度优先搜索的过程如下：

先访问节点 v ，并标记它已被访问，然后访问 v 的所有邻接点，这些节点访问之后，接着访问第一个邻接点的所有邻接点。为实现广度优先搜索，每次将当前节点入列保存，在处理完所有邻接点之后，出列一个节点，然后处理该节点的所有邻接点，每个邻接点如未被访问则访问后入队列，已访问过的节点忽略，直到队列为空。

BFSTraverse.c (adjacent matrix)

```

#include "adjmatrix.h"
void BFSTraverse(Graph G)
{
    int i, j;
    Queue Q;
    for (i = 0; i < G.numVertices; i++)
        visited[i] = FALSE;
    InitQueue(&Q);
    for (i = 0; i < G.numVertices; i++) {
        if (!visited[i]) {

```

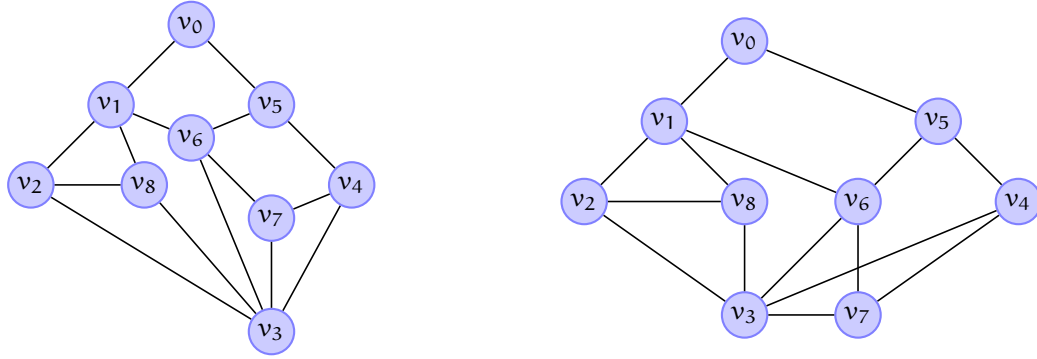


Figure 2: BFS示意图

Table 2: 图(2)广度优先搜索的队列操作

队头 ← 队尾	出队列元素 (打印元素)
v0	v0
v1, v5	
v5	v1
v5, v2, v6, v8	
v2, v6, v8	v5
v2, v6, v8, v4	
v6, v8, v4	v2
v6, v8, v4, v3	
v8, v4, v3	v6
v8, v4, v3, v7	
v4, v3, v7	v8
v3, v7	v4
v7	v3
队列空	v7

```
visited[i] = TRUE;
printf("%c_", G.v[i]);
EnQueue(&Q, i);
while (!QueueEmpty(Q)) {
    DeQueue(&Q, &i);
    for(j = 0; j < G.numVertices; j++) {
        if(G.e[i][j] == 1 && !visited[j]) {
            visited[j] = TRUE;
            printf("%c_", G.v[j]);
            EnQueue(&Q, j);
        }
    }
}
}
}
}
}
```